



岩手県立大学平成27年度高度技術者養成講習会 ～ものづくり・ソフトウェア融合技術者養成事業～

受講者
募集

車載ネットワーク(CAN)実習

岩手県立大学いわてものづくり・ソフトウェア融合テクノロジーセンター(i-MOS)では、ものづくりとソフトウェアを融合してものづくりの現場の人材育成のために、国および県の支援を受けて、下記により高度技術者養成講習会を開催しております。今回の講座は「車載ネットワーク(CAN)実習」です。皆様の積極的な参加をお待ちしております。

受講料
無料

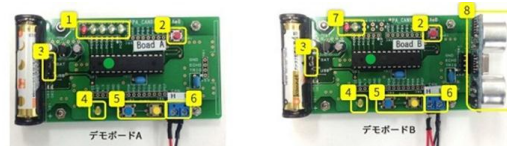
日時	平成27年11月11日(水) 10:00~16:00		
会場	岩手県立大学 地域連携棟2F システム実習室		
対象	社会人、教員、学生等 ※電子回路やプログラミングが初めての人にもわかりやすく講習します		
定員	10名	申込期限	平成27年11月6日(金) 17:00
講師	CAN技術者(株式会社ピーアンドエーテクノロジーズ)		
内容	自動車産業のみならず多くの産業分野で活用されるCAN通信プロトコルの概要をシミュレータと模擬デバイスで実習します。		

座学だけでは体験できない、実際のCANの動作を見て実感!!

車載ネットワーク(CAN)実習

講義 2hr
車載ネットワークについて
CANプロトコルについて
診断通信について

実習 3hr
CANメッセージのモニタリング
CANメッセージの送信
診断情報の読み出し



1. 距離データLED... ボードBから受信した距離データによりLED点灯数が増減する。
2. 制御メッセージ動作SW... 制御メッセージの送信の開始および停止を行う。初期状態は停止。
3. 電源供給ジャンパピン... BAT側にジャンパソケットを接続するとボードに電源が供給される。(ボード動作をリセットさせる場合に使用)
4. 故障発生LED... ボードに故障が発生するとLEDが点灯する。
5. プッシュSW... 押しボタン式スイッチ。SWの状態は制御メッセージで送信される(ボードAのみ)。
6. CANコネクタ... CAN_H、CAN_L接続用コネクタ。
7. プッシュSW状態LED... ボードAのプッシュSWの状態によりLED点灯数が増減する。
8. 距離センサ... 物体との距離を計測するセンサ。センサからの距離データは制御メッセージで送信される。

申込方法

・必要事項①~⑥をご記入いただき、E-mailにてお申込み下さい。

- ①講習会名「車載ネットワーク(CAN)実習」
 - ②会社名・学校名③所属④氏名⑤メールアドレス⑥電話番号
- 申込アドレス: i-mos_kousyu@ml.iwate-pu.ac.jp

※受講申し込みがあった際には、必ず受付確認メールを送信しております。2~3日経っても受付確認メールが届かない場合は、下記問合せ先までご連絡下さいますようお願いいたします。

QRコード



問合せ先

・QRコードからもお申込み出来ます。必要事項①~⑥をご記入の上、お申込み下さい。

岩手県立大学 地域連携室 i-MOS事務局 上関・白木澤
※本講座に対するご質問は、電話またはメールにてお願いします。
TEL: 019-694-3330 E-mail: i-mos_kousyu@ml.iwate-pu.ac.jp

